

# Strukturelle Induktion über den Aufbau regulärer Ausdrücke

$\Sigma$  ein Alphabet. Betrachte reguläre Ausdrücke über  $\Sigma$ .  
Eine *Eigenschaft regulärer Ausdrücke*  $\mathcal{P}$  ist eine Menge regulärer Ausdrücke.

## Theorem

*Falls*

- ▶  $\emptyset, \epsilon \in \mathcal{P}$ ,
- ▶  $a \in \mathcal{P}$  für alle  $a \in \Sigma$ ,
- ▶  $r + s, rs, r^* \in \mathcal{P}$  für  $r, s \in \mathcal{P}$

*dann enthält  $\mathcal{P}$  alle regulären Ausdrücke über  $\Sigma$ .*

# Einige algebraische Gesetze

## Theorem

Es seien  $A, B, C \subseteq \Sigma^*$ .

1.  $A(BC) = (AB)C$
2.  $\epsilon A = A\epsilon = A$
3.  $(A^*)^* = A^*$
4.  $A(B \cup C) = AB \cup AC$
5.  $(A \cup B)C = AC \cup BC$
6.  $A^+ \cup \{\epsilon\} = A^*$

# Reguläre Ausdrücke in UNIX

- ▶ | statt +
- ▶  $a^*$  statt  $a^*$
- ▶  $a^+$  statt  $a^+$
- ▶ . ein Zeichen
- ▶ ^ Anfang einer Zeile
- ▶ \$ Ende einer Zeile
- ▶ Viele Erweiterungen!

Beispiele:

```
(0|(11)*|(10(1|(00))*01))* (0|11|(10(1|00)*01))*
```

```
sed 's/(.*\),\(.*\)\/\2,\/1/'
```

# Reguläre Sprachen

## Definition

Eine Sprache  $L \subseteq \Sigma^*$  ist *regulär*, falls es einen regulären Ausdruck  $r$  über  $\Sigma$  gibt mit  $L = L(r)$ .

Die Klasse der regulären Sprachen besteht aus allen regulären Sprachen über allen Alphabeten.

Fragen:

Wieviele reguläre Sprachen gibt es über einem festen Alphabet?

Wieviele Sprachen gibt es insgesamt über einem festen Alphabet?

Antwort:

Es gibt nur abzählbar viele reguläre Sprachen, da es nur abzählbar viele reguläre Ausdrücke gibt.

Es gibt aber überabzählbar viele Sprachen bei festem Alphabet.

Die „meisten“ Sprachen sind also nicht regulär.

# Abschlußeigenschaften regulärer Sprachen

## Theorem

*Falls  $A$  und  $B$  reguläre Sprachen sind, dann auch*

1.  $A \cup B$
2.  $AB$
3.  $A^*$
4.  $A^+$
5.  $h(A)$  falls  $A \subseteq \Sigma^*$  und  $h: \Sigma^* \rightarrow \Gamma^*$  ein Homomorphismus

Was ist mit  $A \cap B$ ?

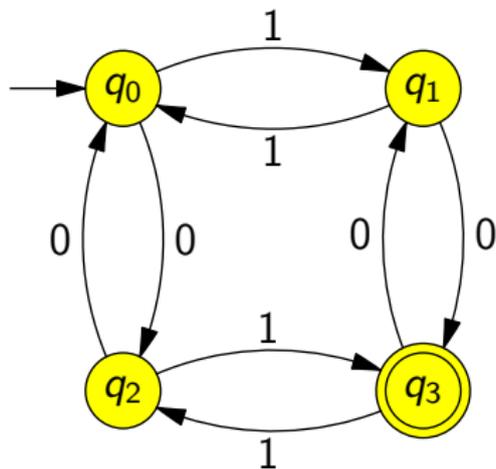
## Beweis.

$r_A$  und  $r_B$  seien reguläre Ausdrücke für  $A$  und  $B$ .

1.  $r_A r_B$  ist r. A. für  $AB$
2.  $r_A + r_B$  ist r. A. für  $A \cup B$
3.  $r_A^*$  ist r. A. für  $A^*$
4.  $r_A r_A^*$  ist r. A. für  $A^+$
5. Strukturelle Induktion:
  - ▶  $r_A = \emptyset \rightarrow f(r_A) = \emptyset$
  - ▶  $r_A = \epsilon \rightarrow f(r_A) = \epsilon$
  - ▶  $r_A = a \rightarrow f(r_A) = h(a)$
  - ▶  $r_A = r_1 r_2 \rightarrow f(r_A) = f(r_1) f(r_2)$
  - ▶  $r_A = r_1 + r_2 \rightarrow f(r_A) = f(r_1) + f(r_2)$
  - ▶  $r_A = r_1^* \rightarrow f(r_A) = f(r_1)^*$



# Deterministische endliche Automaten



DFA: Modell für Spracherkennung

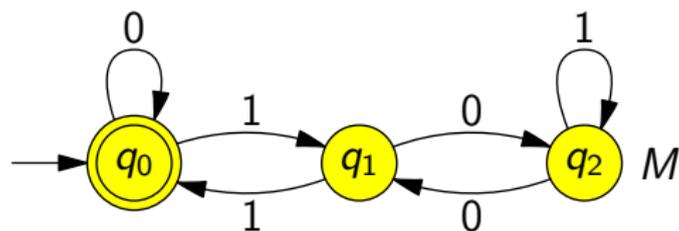
# Formale Definition eines DFAs

## Definition

Ein *deterministischer endlicher Automat* (DFA) ist ein 5-Tupel  $M = (Q, \Sigma, \delta, q_0, F)$  mit

- ▶  $\Sigma$ , dem *Eingabealphabet*,
- ▶  $Q$ , der endlichen Menge der *Zustände*,
- ▶  $\delta: Q \times \Sigma \rightarrow Q$ , der *Übergangsfunktion*,
- ▶  $q_0 \in Q$ , dem *Anfangszustand* und
- ▶  $F \subseteq Q$ , der Menge der *Endzustände*.

# Beispiel



$M = (Q, \Sigma, \delta, q_0, F)$  wobei

- ▶  $Q = \{q_0, q_1, q_2\}$
- ▶  $\Sigma = \{0, 1\}$
- ▶  $\delta: Q \times \Sigma \rightarrow Q$ ,  $(q_0, 0) \mapsto q_0$ ,  $(q_0, 1) \mapsto q_1$ ,  
 $(q_1, 0) \mapsto q_2$ ,  $(q_1, 1) \mapsto q_0$ ,  
 $(q_2, 0) \mapsto q_1$ ,  $(q_2, 1) \mapsto q_2$
- ▶  $F = \{q_0\}$

# Die Sprache eines DFA

## Definition

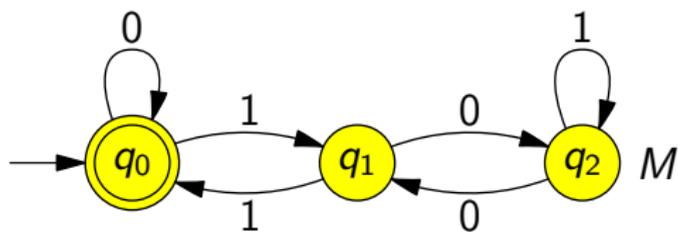
Es sei  $M = (Q, \Sigma, \delta, q_0, F)$  ein DFA.

Erweitere  $\delta: Q \times \Sigma \rightarrow Q$  auf  $\hat{\delta}: Q \times \Sigma^* \rightarrow Q$ :

1.  $\hat{\delta}(q, \epsilon) = q$
2.  $\hat{\delta}(q, wa) = \delta(\hat{\delta}(q, w), a)$  für  $a \in \Sigma, w \in \Sigma^*$ .

Definiere die *Sprache von M*, in Zeichen  $L(M)$  als

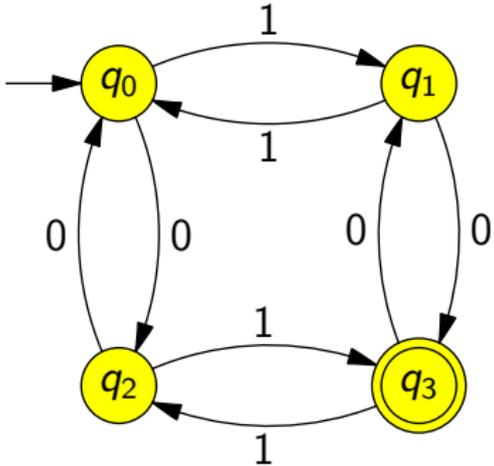
$$L(M) = \{w \in \Sigma^* \mid \hat{\delta}(q_0, w) \in F\}.$$



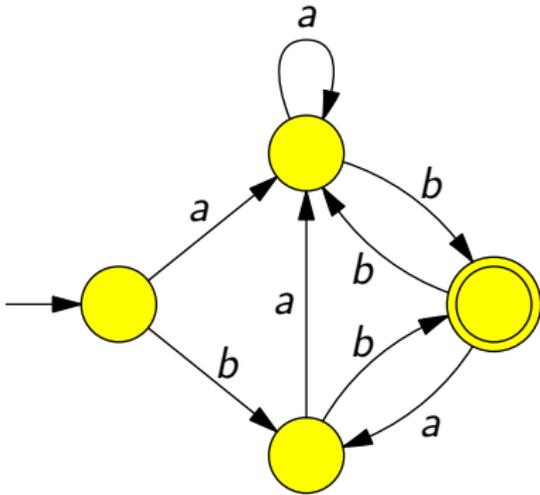
Wird das Wort 010 akzeptiert?

$$\begin{aligned}
 \hat{\delta}(q_0, 010) &= \delta(\hat{\delta}(q_0, 01), 0) \\
 &= \delta(\delta(\delta(q_0, 0), 1), 0) \\
 &= \delta(\delta(q_0, 1), 0) \\
 &= \delta(q_1, 0) = q_2
 \end{aligned}$$

Nein, denn  $\hat{\delta}(q_0, 010) \notin F$



Anschaulich: Welche Sprache wird akzeptiert?



Als regulärer Ausdruck: Welche Sprache wird akzeptiert?

$M = (Q, \Sigma, \delta, q_1, F)$  mit  $Q = \{q_1, \dots, q_n\}$ .

Konstruiere einen regulären Ausdruck, der  $L(M)$  erzeugt.

Definiere  $L_{ij}^k \subseteq \Sigma^*$  für  $1 \leq i, j \leq n$ ,  $0 \leq k \leq n$ :

$$L_{ij}^0 := \begin{cases} \{a \in \Sigma \mid \delta(q_i, a) = q_j\} & \text{falls } i \neq j, \\ \{a \in \Sigma \mid \delta(q_i, a) = q_i\} \cup \{\epsilon\} & \text{falls } i = j \end{cases}$$

$$L_{ij}^k := L_{ij}^{k-1} \cup L_{ik}^{k-1} (L_{kk}^{k-1})^* L_{kj}^{k-1} \text{ für } k > 0$$

Spätere Behauptung:

$$L(M) = \bigcup_{q_j \in F} L_{1j}^n$$

# DFAs erkennen reguläre Sprachen

## Theorem

$M$  ein DFA  $\Rightarrow L(M)$  regulär

## Beweis

Idee:  $w \in L_{ij}^k$  genau dann wenn

1.  $\hat{\delta}(q_i, w) = q_j$
2.  $\hat{\delta}(q_i, u) = q_m$  mit  $m \leq k$  für alle  $u \sqsubseteq w$ ,  $u \neq \epsilon$ ,  $u \neq w$   
( $u \sqsubseteq v$  gdw.  $ux = v$  für ein  $x$ )

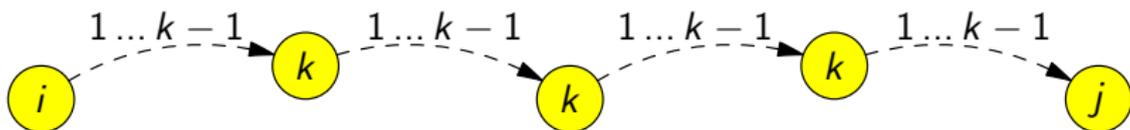
Anschaulich:

1.  $w$  bringt  $M$  von  $q_i$  nach  $q_j$ .
2. Dazwischen durchläuft  $M$  nur Zustände aus  $\{q_1, \dots, q_k\}$ .

Beweis.

$$L_{ij}^0 := \begin{cases} \{ a \in \Sigma \mid \delta(q_i, a) = q_j \} & \text{falls } i \neq j, \\ \{ a \in \Sigma \mid \delta(q_i, a) = q_i \} \cup \{\epsilon\} & \text{falls } i = j, \end{cases}$$

$$L_{ij}^k := L_{ij}^{k-1} \cup L_{ik}^{k-1} (L_{kk}^{k-1})^* L_{kj}^{k-1} \text{ f\"ur } k > 0$$



Korrektheit: Induktion über  $k$ .

Es ist leicht reguläre Ausdrücke für  $L_{ij}^k$  zu finden.

Regulärer Ausdruck für  $L(M) = \bigcup_{q_j \in F} L_{1j}^n$ .

□

# Der Komplementäutomat

## Theorem

Es sei  $M = (Q, \Sigma, \delta, q_0, F)$  ein DFA.

Dann ist  $\Sigma^* - L(M)$  regulär.

$\Sigma^* - L$  ist das Komplement von  $L$ .

## Beweis.

$M' := (Q, \Sigma, \delta, q_0, Q - F)$ .

Es gilt  $L(M') = \Sigma^* - L(M)$ :

$$\hat{\delta}(q_0, w) \in F \Leftrightarrow \hat{\delta}(q_0, w) \notin Q - F$$

