

Union-Find – Analyse

Theorem

In einer anfangs leeren Union-Find-Datenstruktur mit Rangheuristik werden m Operationen in $O(m \log m)$ Zeit ausgeführt.

Beweis.

- Es gibt stets höchstens m Elemente
- Die Höhe aller Bäume ist durch $\log(m) + 1$ beschränkt
- Union und Find benötigt also nur $O(\log m)$ Zeit



Rang und Pfadkompression

Mittels amortisierter Analyse (Tarjan 1975): m Operationen in $O(m\alpha(m))$ mit $\alpha(m)$ funktionale Inverse der Ackermannfunktion

Tarjan 1979, Fredman, Saks 1989: Das ist optimal!

Beweis recht kompliziert. . .

Übersicht

- 1 Einführung
- 2 Suchen und Sortieren
- 3 Graphalgorithmen
- 4 Algorithmische Geometrie**
- 5 Textalgorithmen
- 6 Paradigmen

Algorithmische Geometrie

Probleme der Algorithmischen Geometrie haben üblicherweise diese Eigenschaften:

- Die Eingabe besteht aus Punkten, Segmenten, Kreisbögen usw. in der euklidischen Ebene.
- Die Fragestellung ist relativ einfach.
- Sehr große Eingaben müssen bewältigt werden.

Anwendungen beispielsweise im VLSI-Design.

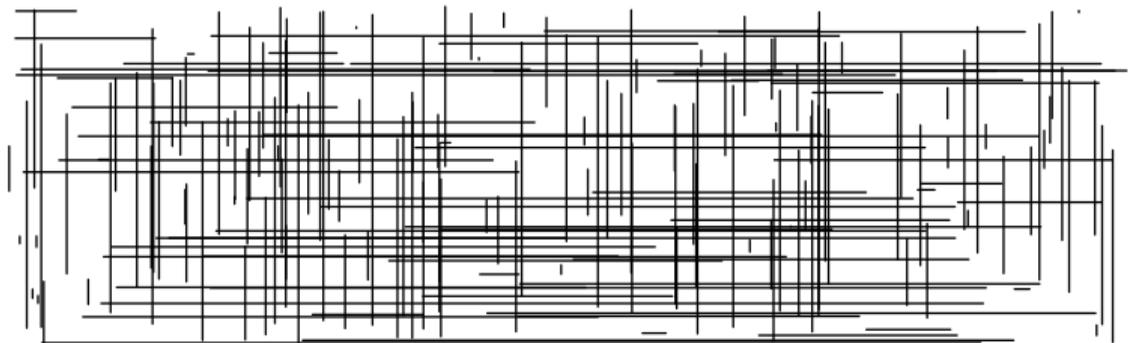
Übersicht

- 4 Algorithmische Geometrie
 - Segmentschnitte
 - Die Technik der Sweepline
 - Nächste Nachbarn

Schnitte von Segmenten

Eingabe: Horizontale und vertikale Segmente

Ausgabe: Paare von Segmenten, die sich schneiden



Naiver Algorithmus:

Teste alle Paare, ob sie sich schneiden.

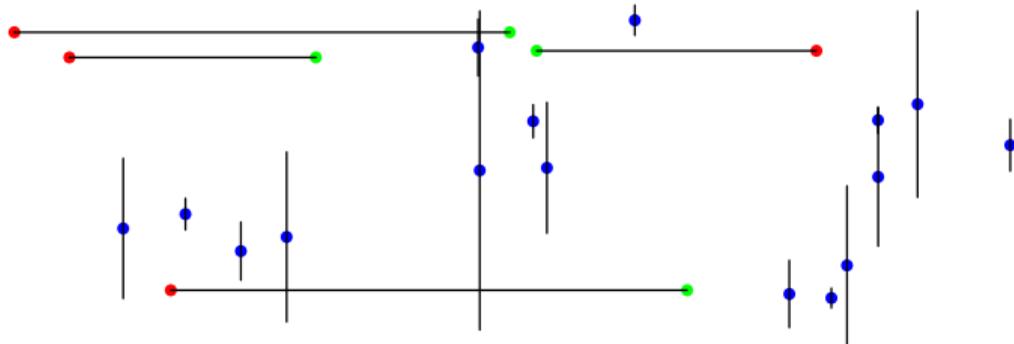
Laufzeit: $\Theta(n^2)$

Variante: Finde heraus, **ob** es einen Schnitt gibt.

Übersicht

- 4 Algorithmische Geometrie
 - Segmentschnitte
 - Die Technik der Sweepline
 - Nächste Nachbarn

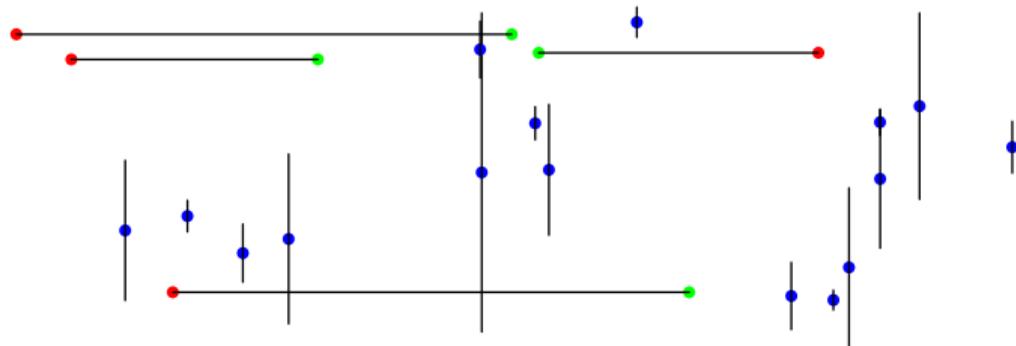
Sweepline-Algorithmen



- Interessante Punkte: Nach x -Koordinate sortieren
- Es gibt eine aktive Menge von Segmenten
- Eine imaginäre vertikale Linie bewegt sich von links nach rechts
- Roter Punkt: Segment in aktive Menge aufnehmen
- Grüner Punkt: Segment aus aktiver Menge entfernen
- Blauer Punkt: Segment mit aktiver Menge vergleichen

Suche nur Schnitte zwischen horizontalem und vertikalem Segment.

Sweepline-Algorithmen

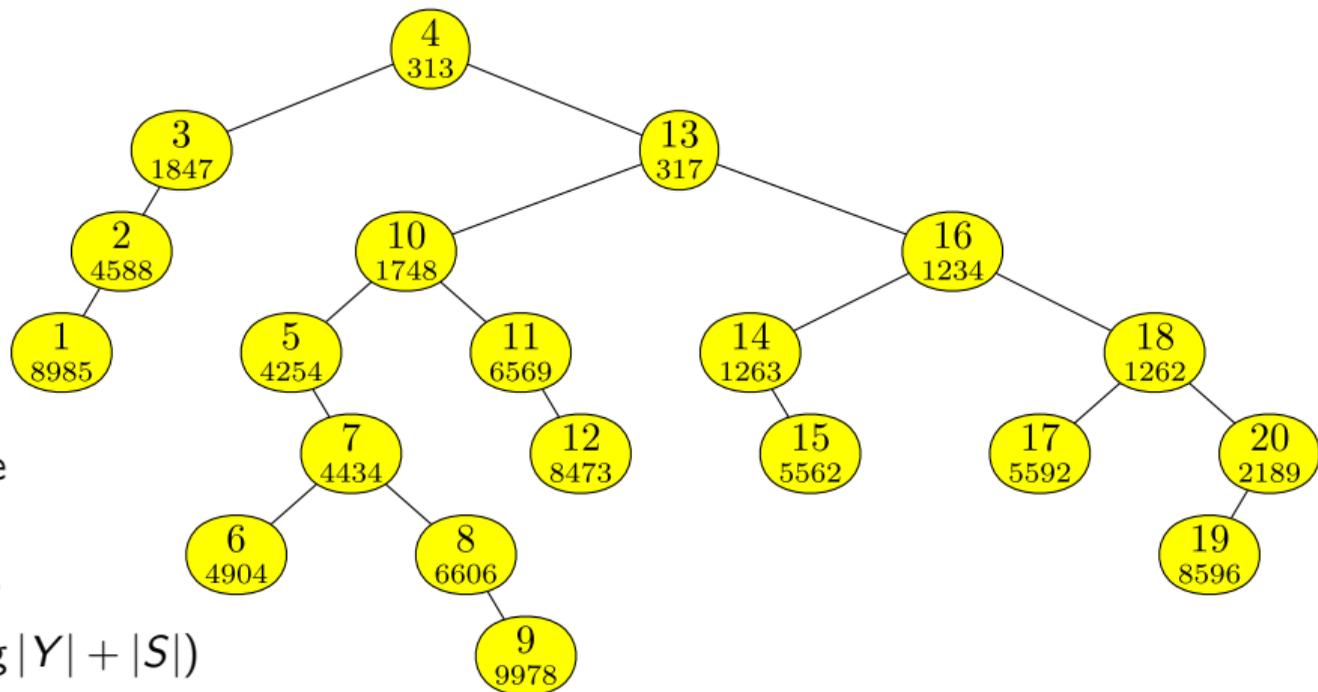


- Wie finden wir bei einem vertikalen Segment die geschnittenen horizontalen Segmente?
- Welche Datenstruktur für die aktive Menge?

Lösung: Speichere y -Koordinaten Y der aktiven Menge in balanciertem Suchbaum.
Gibt es einen Schnitt? $\rightarrow O(\log |Y|)$ Schritte

Alle Schnitte S ausgeben: $O(\log |Y| + |S|)$ Schritte

In aktive Menge einfügen oder löschen: $O(\log |Y|)$ Schritte



Aufgabe: Finde
y-Koordinaten
mit $a \leq y \leq b$.

Laufzeit: $O(\log |Y| + |S|)$

- 1 Finde größtes Element, daß kleiner oder gleich a ist.
- 2 Gehe von dort aus Element aufsteigend durch
- 3 Beende, wenn b überschritten.

Range-Search

Operationen:

- 1 Einfügen einer Zahl x
- 2 Löschen einer Zahl x
- 3 Ausgabe aller gespeicherter Zahlen in $[a, b]$

Welche Datenstrukturen sind geeignet?

- Arrays?
- Listen?
- AVL-Bäume?
- Splay-Bäume?
- (2, 3)-Bäume?
- Treaps?
- Skiplists?
- Hashtabellen?